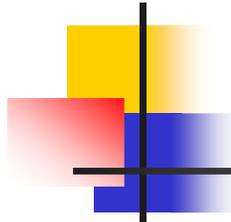


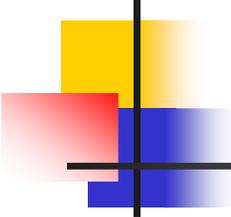
Inteligência Artificial

Prof. Tiago A. E. Ferreira
Aula 19 - Perceptron



Perceptron

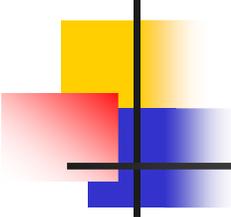
- Desenvolvido por Rosembat (1958)
- Rede mais simples para a classificação de padrões linearmente separáveis



Perceptron

- Estado de ativação
 - 1 » Ativo
 - -1 » Inativo
- Função de ativação
 - $a_i(t+1) = \mathbf{f}(u_i(t))$
 - $a_i(t+1) =$
 - -1 se $u_i(t) < 0$
 - +1 se $u_i(t) \geq 0$

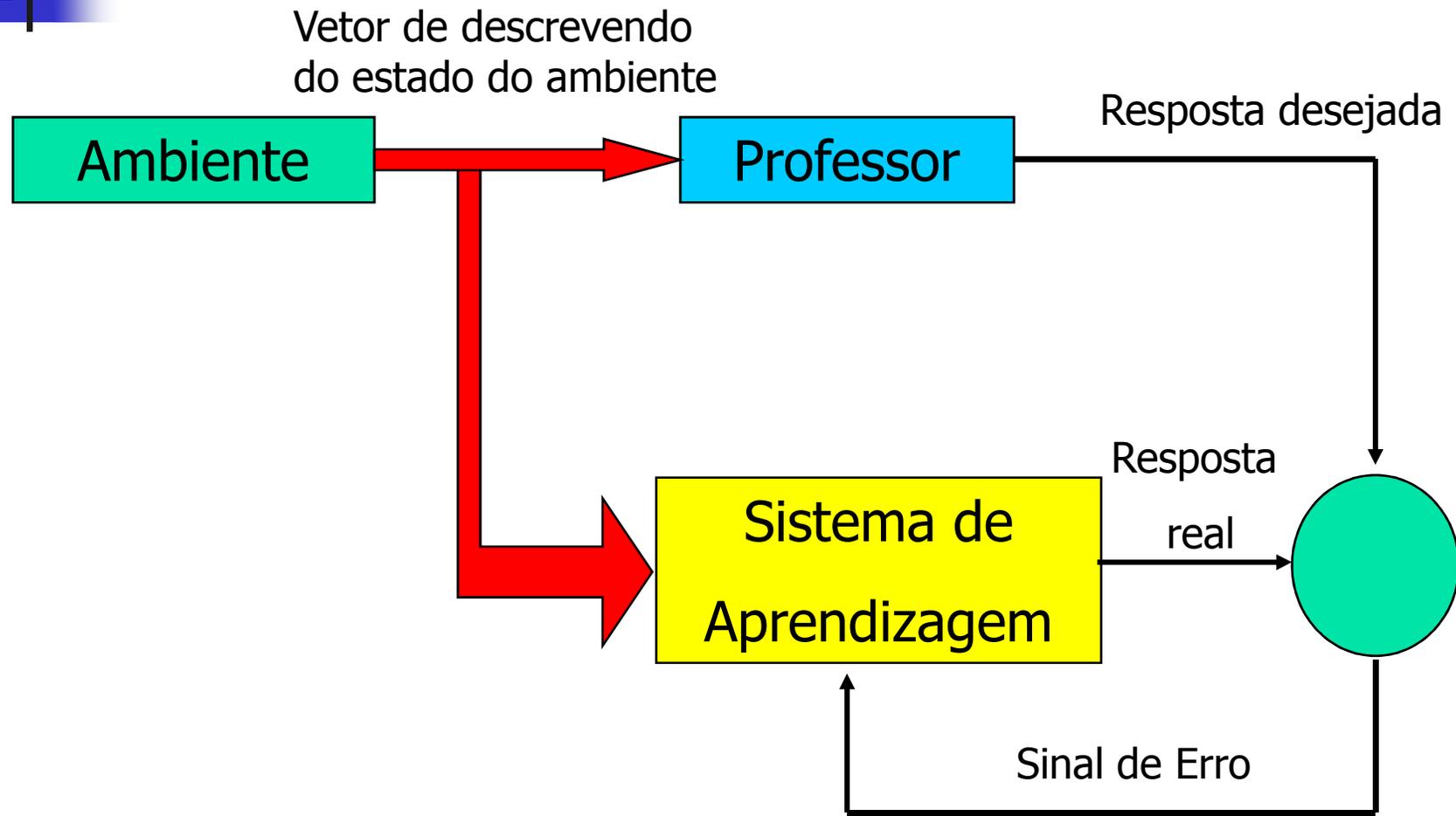
$$u = \sum_{j=1}^N x_j w_j - \theta$$

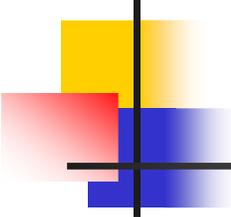


Perceptron

- Função de saída = função identidade
- Treinamento
 - Supervisionado
 - Correção de erro
 - $\Delta w_{ij} = \eta x_i (d_j - y_j)$ (d≠y)
 - $\Delta w_{ij} = 0$ (d=y)
 - Onde a saída do perceptron é y e a saída desejada é d
- Teorema de Convergência: se é possível classificar um conjunto de entradas, uma rede Perceptron fará a classificação.

Aprendizado Supervisionado





Algoritmo de Treinamento

1) Iniciar todas as conexões com $w_{ij} = 0$;

2) Repita

Para cada par de treinamento (X, d)

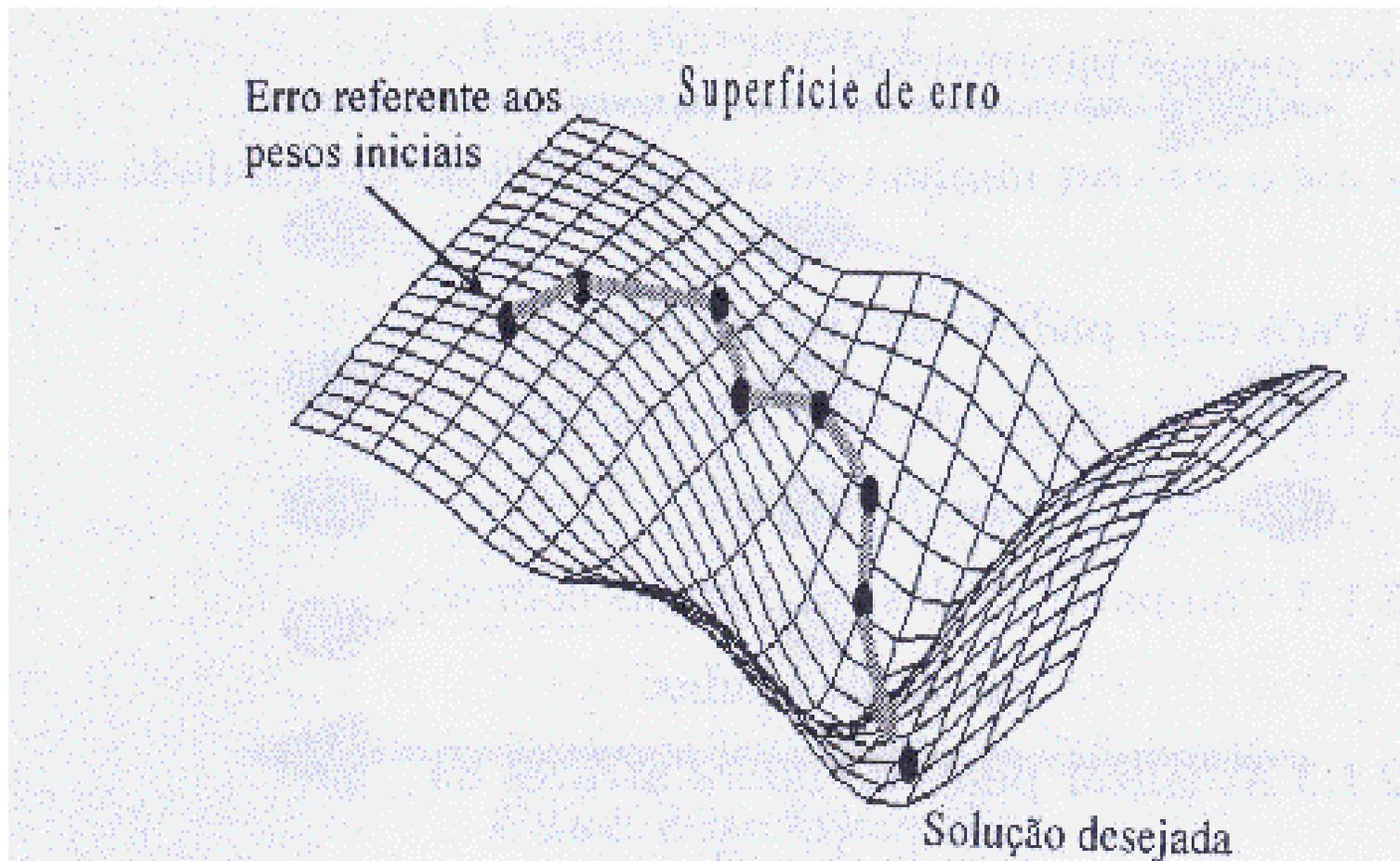
Calcular a saída y

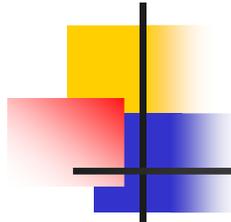
Se $(d \neq y)$ então

Atualizar pesos dos neurônios

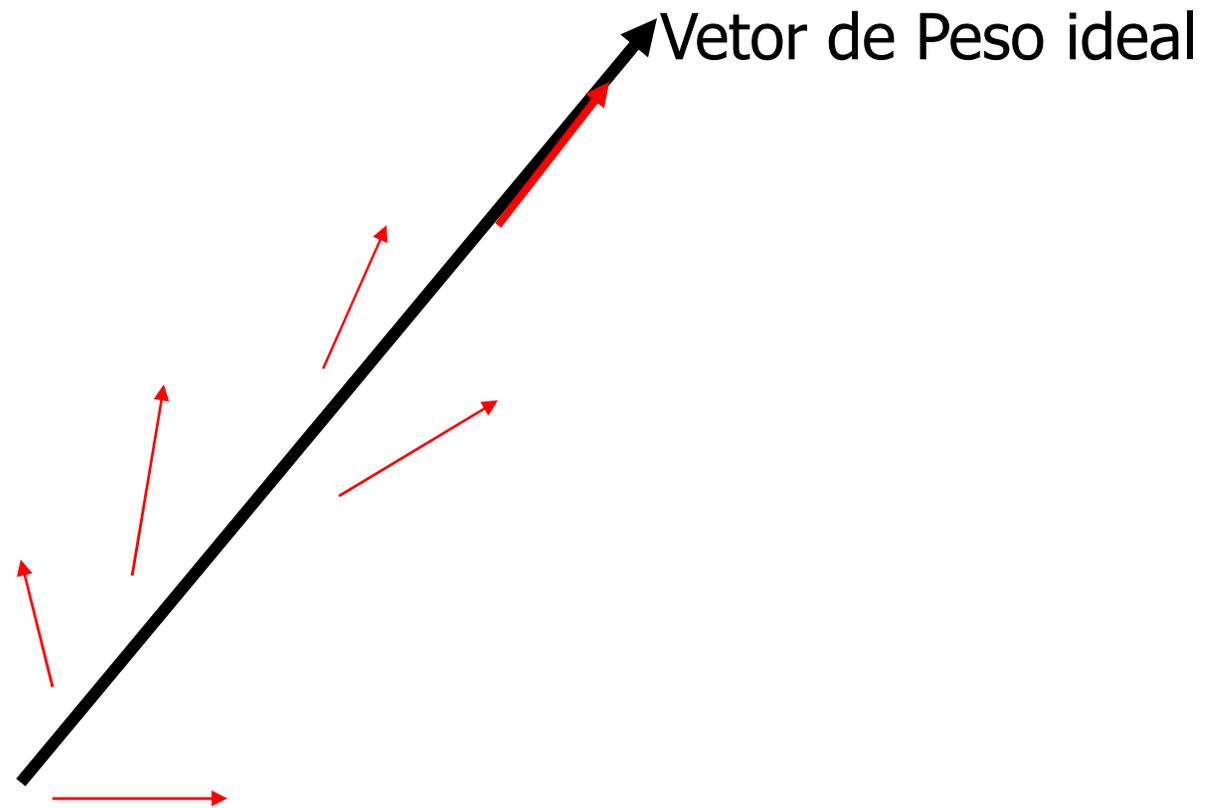
Até erro ser aceitável

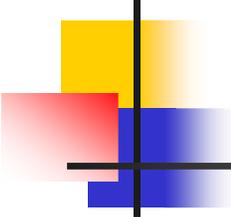
Treinamento





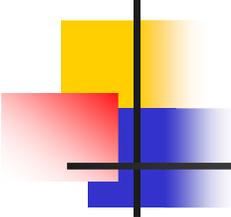
Treinamento





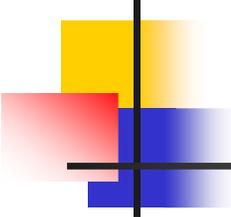
Algoritmo de Teste

- 1) Apresentar padrão X a ser reconhecido
- 2) Calcular a saída y
- 3) Se ($d = y$)
 - Então
 - $X \in$ Classe 1
 - Senão
 - $X \in$ Classe 2



Exemplo

- Dada uma rede do tipo Perceptron formada por um neurônio com três entradas, que utiliza os pesos iniciais: $W_0 = 0.4$; $W_1 = -0.6$ e $W_2 = 0.6$ e limiar de 0.5 e uma taxa de aprendizado de 0.4. Responda os itens abaixo:
 - a) Treinar a rede a gerar saída -1 para o padrão 001 e a saída $+1$ para padrão 110
 - b) A que classe pertencem os padrões 111, 000, 100 e 011?



Exemplo1 – Item A

- Treinar a rede

1) Para o padrão 001 ($d = -1$)

Passo 1: definir saída da rede

$$u = 0(0.4) + 0(-0.6) + 1(0.6) - 1(0.5) = 0.1$$

$$y = u = +1 \text{ (uma vez que } 0.1 \geq 0 \text{)}$$

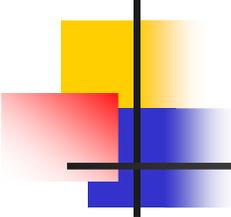
Passo 2: Atualizar os pesos

$$W_0 = 0.4 + 0.4(0)(-1 - (+1)) = 0.4$$

$$W_1 = -0.6 + 0.4(0)(-1 - (+1)) = -0.6$$

$$W_2 = 0.6 + 0.4(1)(-1 - (+1)) = -0.2$$

$$W_3 = 0.5 + 0.4(-1)(-1 - (+1)) = 1.3$$



Exemplo1 – Item A

- Treinar a rede

2) Para o padrão 110 (d = 1)

Passo 1: definir saída da rede

$$u = 1(0.4) + 1(-0.6) + 0(-0.2) - 1(1.3) = -1.5$$

$$y = u = -1 \text{ (uma vez que } -1.5 < 0 \text{)}$$

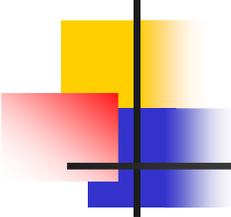
Passo 2: Atualizar os pesos

$$W_0 = 0.4 + 0.4(1)(1 - (-1)) = 1.2$$

$$W_1 = -0.6 + 0.4(1)(1 - (-1)) = 0.2$$

$$W_2 = -0.2 + 0.4(0)(1 - (-1)) = -0.2$$

$$W_3 = 1.3 + 0.4(-1)(1 - (-1)) = 0.5$$



Exemplo1 – Item A

- Treinar a rede

3) Para o padrão 001 (d = -1)

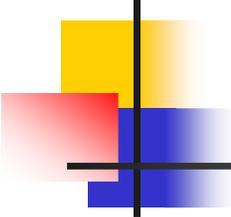
Passo 1: definir saída da rede

$$u = 0(1.2) + 0(0.2) + 1(-0.2) - 1(0.5) = -0.7$$

$$y = u = -1 \text{ (uma vez que } -0.7 < 0 \text{)}$$

Passo 2: Atualizar os pesos

Como $y = d$, os pesos não precisam ser modificados



Exemplo1 – Item A

- Treinar a rede

4) Para o padrão 110 (d = 1)

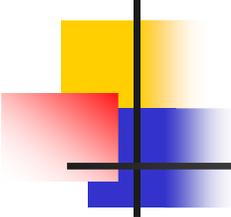
Passo 1: definir saída da rede

$$u = 1(1.2) + 1(0.2) + 0(-0.2) - 1(0.5) = 0.9$$

$$y = u = 1 \text{ (uma vez que } 0.9 \geq 0 \text{)}$$

Passo 2: Atualizar os pesos

Como $y = d$, os pesos não precisam ser modificados



Exemplo 1 – item b

- Testar a rede

1) Para o padrão 111

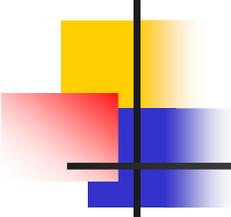
$$u = 1(1.2) + 1(0.2) + 1(-0.2) - 1(0.5) = 0.7$$

$$y = u = 1 \text{ (pois } 0.7 \geq 0) \gg \text{ Classe 1}$$

2) Para o padrão 000

$$u = 0(1.2) + 0(0.2) + 0(-0.2) - 1(0.5) = -0.5$$

$$y = u = -1 \text{ (pois } -0.5 < 0) \gg \text{ Classe 0}$$



Exemplo 1 – item b

- Testar a rede

3) Para o padrão 100

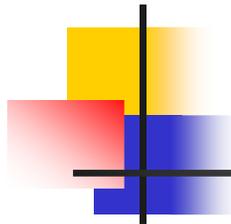
$$u = 1(1.2) + 0(0.2) + 0(-0.2) - 1(0.5) = 0.7$$

$$y = u = 1 \text{ (pois } 0.7 \geq 0) \gg \text{ Classe 1}$$

2) Para o padrão 011

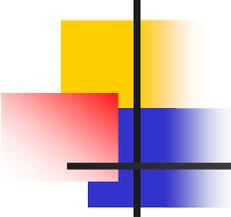
$$u = 0(1.2) + 1(0.2) + 1(-0.2) - 1(0.5) = -0.5$$

$$y = u = -1 \text{ (pois } -0.5 < 0) \gg \text{ Classe 0}$$



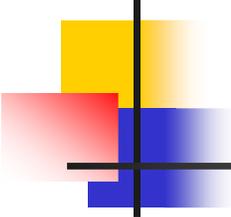
Adaline

- Problema do Perceptron:
 - Ajuste de pesos não leva em conta a distância entre saída e resposta desejada
- Adaline proposto em 1960 por Widrow e Hoff



Adaline

- Estados de ativação
 - 1 » ativo
 - 0 » inativo
- Função de ativação
 - $a_i(t+1) = u_i(t)$
- Função de saída = função identidade



Adaline

- Treinamento

- Supervisionado

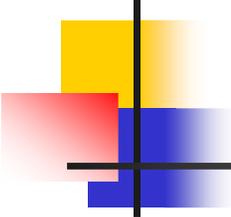
- Correção de erro (regra LMS – delta, Widrow-Holf)

- $\Delta w_{ij} = \eta x_i (d_j - y_j)$ (d≠y)

- $\Delta w_{ij} = 0$ (d=y)

- Reajuste gradual dos pesos

- Leva em conta a distância entre a saída e a resposta desejada



Algoritmo de treinamento

1) Iniciar todas as conexões com $w_{ij} = 0$;

2) Repita

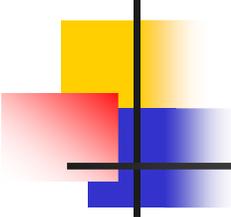
Para cada par de treinamento (X, d)

Calcular a saída y

Se $(d - y > \text{erro aceitável})$ então

Atualizar pesos dos neurônios

Até erro ser aceitável



Algoritmo de Teste

- 1) Apresentar padrão X a ser reconhecido
- 2) Calcular a saída y
- 3) Se ($y > \text{limite_sup}$)

Então

$X \in$ Classe 0

Senão

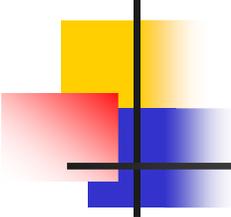
Se ($y < \text{limite_inf}$)

então

$X \in$ Classe 2

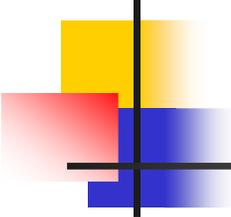
Senão

não é possível definir a classe de x



Conclusões

- Redes de uma única camada mapeiam entradas semelhantes em saídas semelhantes
 - Similaridade determinada pela *super-posição* dos padrões
 - Impedem o sistema de aprender certos mapeamentos
 - Estruturas de similaridades das entradas e das saídas são diferentes
 - Exemplos: paridade, ou-exclusivo



Conclusões

- Neste caso, a rede precisa criar uma representação interna das camadas
 - Necessário utilizar uma ou mais camadas intermediárias
 - Como treinar redes com mais de uma camada??????
 - *Backpropagaton!*